



Europäisches Patentamt
European Patent Office
Office européen des brevets



(11)

EP 0 920 195 A1 A

(12)

DEMANDE DE BREVET EUROPEEN

(43) Date de publication:
02.06.1999 Bulletin 1999/22

(51) Int Cl.⁶: H04N 5/18, H04N 5/20

(21) Numéro de dépôt: 98203909.1

(22) Date de dépôt: 18.11.1998

(84) Etats contractants désignés:
AT BE CH CY DE DK ES FI FR GB GR IE IT LI LU
MC NL PT SE
Etats d'extension désignés:
AL LT LV MK RO SI

(72) Inventeurs:
• Darthenay, Frédéric
75008 Paris (FR)
• Jacquet, Sébastien
75008 Paris (FR)
• Morisson, Richard
75008 Paris (FR)

(30) Priorité: 28.11.1997 FR 9715030

(71) Demandeur: Koninklijke Philips Electronics N.V.
5621 BA Eindhoven (NL)

(74) Mandataire: Caron, Jean
Société Civile S.P.I.D.
156, Boulevard Haussmann
75008 Paris (FR)

(54) Dispositif d'acquisition et d'amplification de signaux électroniques

(57) La présente invention concerne un dispositif (AAM) d'acquisition et d'amplification de signaux électroniques, comprenant :

- un module d'acquisition (T/H) recevant un signal d'entrée (ES) à mémoriser,
- un amplificateur (A1) pour amplifier le signal mémorisé, et ayant un gain variant en fonction d'un signal

de contrôle de gain (GC).

Selon l'invention, deux boucles de régulation distinctes (A2, CMP1, OM1) et (CMP2, OM2) permettent de compenser des composantes continues parasites introduites par le module d'acquisition (T/H), d'une part, et par l'amplificateur (A1), d'autre part.

Applications: acquisition et amplification de signaux dans une caméra CCD.

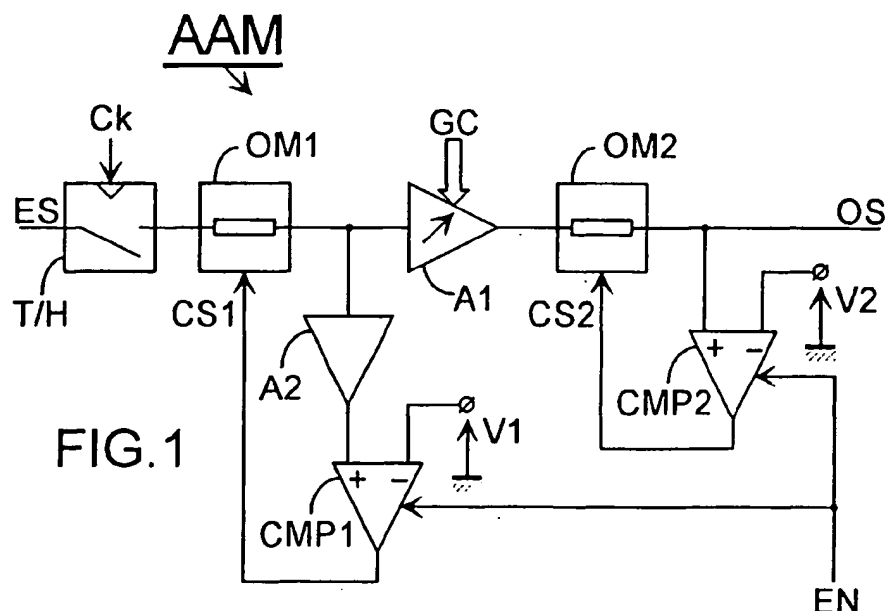


FIG.1

EP 0 920 195 A1

Description

[0001] La présente invention concerne un dispositif d'acquisition et d'amplification de signaux électroniques, comprenant :

- un module d'acquisition destiné à recevoir un signal d'entrée du dispositif et à le mémoriser à un instant donné,
- un amplificateur, destiné à amplifier le signal mémorisé par le module d'acquisition, et ayant un gain variant en fonction d'un signal dit de contrôle de gain.

[0002] Dans un tel dispositif, le module d'acquisition et l'amplificateur sont susceptibles d'introduire dans leurs signaux de sortie des composantes continues parasites dues à leur procédé de fabrication. De plus, la composante continue parasite introduite par le module d'acquisition se voit elle-même amplifiée par l'amplificateur. La composante continue parasite qui résulte de ces phénomènes provoque un important décalage de la composante alternative du signal de sortie du dispositif. Or, dans la plupart des applications, c'est cette composante alternative qui contient l'information véhiculée par le signal, et destinée à être exploitée par des organes de traitement placés en aval du dispositif d'acquisition et d'amplification. Ces organes de traitement ont une admissibilité, c'est à dire une amplitude de variation maximale de leur signal d'entrée, bien déterminée. Lorsque l'amplitude de leur signal d'entrée dépasse cette valeur, leurs étages d'entrée risquent de saturer, c'est-à-dire d'écarter le signal d'entrée, et donc de provoquer une perte d'informations qui peut être importante, ce qui n'est pas acceptable.

[0003] L'invention permet de remédier dans une large mesure à cet inconvénient en proposant un dispositif d'acquisition et d'amplification dans lequel les décalages provoqués par le module d'acquisition et par l'amplificateur sont compensés au moyen de boucles de régulation.

[0004] En effet, selon la présente invention, un dispositif d'acquisition et d'amplification conforme au paragraphe introductif est caractérisé en ce qu'il comporte en outre :

- un premier et un deuxième modules de décalage, chacun étant muni d'une entrée et d'une sortie de signal, entre lesquelles il est destiné à générer une différence de potentiel dont la valeur dépend de la valeur d'un signal de commande, les premier et deuxième modules de décalage étant respectivement disposés entre le module d'acquisition et l'amplificateur, d'une part, et à la suite de l'amplificateur, d'autre part, et
- un premier et un deuxième comparateurs, destinés à délivrer, lorsque le signal d'entrée du dispositif présente un niveau dit de référence, les signaux de

commande des premier et deuxième modules de décalage, respectivement représentatifs d'une différence existant entre la valeur du signal de sortie du premier module de décalage et une première valeur prédéterminée, d'une part, et d'une différence entre la valeur du signal de sortie de l'amplificateur et une deuxième valeur prédéterminée, d'autre part.

[0005] Ce dispositif comporte donc une première boucle de régulation, qui assure que tout décalage introduit par le module d'acquisition est détecté par le premier comparateur et provoque un décalage de la valeur de la composante continue du signal de sortie du module d'acquisition qui compense l'introduction de la composante continue parasite opérée par ledit module. Le dispositif selon l'invention comporte de plus une deuxième boucle de régulation, qui assure que tout décalage introduit par l'amplificateur est détecté par le deuxième comparateur et provoque un décalage de la valeur de la composante continue du signal de sortie de l'amplificateur qui compense l'introduction de la composante continue parasite opérée par ledit amplificateur. Ainsi la somme de l'ensemble des décalages opérés au sein du dispositif est nulle, et les risques de saturation des étages d'entrée des organes de traitement sont grandement limités. En effet, la composante continue de leur signal d'entrée ayant été éliminée, ce signal ne consistera plus qu'en une composante alternative, laquelle pourra donc avoir pour amplitude maximale l'admissibilité des organes de traitement et véhiculer ainsi une quantité maximale d'informations.

[0006] Un autre avantage de l'invention réside dans le fait que les compensations des composantes continues parasites introduites par le module d'acquisition et l'amplificateur sont opérées séparément, par des boucles de régulation distinctes. Une compensation globale au moyen d'une boucle unique exploitant le signal de sortie de l'amplificateur et effectuant une compensation en amont de celui-ci pourrait mener à des oscillations. Il est en effet bien connu qu'une boucle de régulation comportant un élément à gain variable ne peut être stabilisée de manière optimale pour toutes ses configurations. Une bonne stabilité ne pourrait donc être obtenue qu'en introduisant au sein de la boucle de régulation un atténuateur variable destiné à compenser les variations du gain de l'amplificateur, mais un tel atténuateur est coûteux et sa mise en oeuvre est souvent délicate. Par ailleurs, la séparation des deux boucles de régulation permet d'attribuer à chacune une constante de temps adaptée à la fréquence des corrections qu'elle doit effectuer. La première boucle de régulation pourra ainsi avoir un temps de réaction relativement long, tandis que la deuxième boucle de régulation devra avoir un temps de réaction beaucoup plus court, permettant de corriger rapidement toute modification dans la valeur du décalage introduit par l'amplificateur qui serait due à un changement de la valeur de son gain.

[0007] Une variante de l'invention présente un dispositif d'acquisition et d'amplification tel que décrit ci-dessus, caractérisé en ce qu'il comporte :

- N branches d'acquisition comprenant chacune un module d'acquisition et un module de décalage, les N modules d'acquisition étant destinés à recevoir et à mémoriser alternativement le signal d'entrée du dispositif, et
- un multiplexeur muni d'une sortie et de N entrées, chacune reliée à la sortie du module de décalage de l'une des N branches d'acquisition, l'amplificateur étant destiné à amplifier le signal de sortie du multiplexeur, le premier comparateur étant destiné à délivrer à celui des modules de décalage dont la sortie est sélectionnée par le multiplexeur un signal de commande représentatif d'une différence existant entre la valeur du signal de sortie du multiplexeur et la première valeur prédéterminée lorsque le signal d'entrée du dispositif présente un niveau de référence.

[0008] Cette variante permet de multiplier par N la fréquence d'acquisition du signal d'entrée du dispositif, sans pour autant accroître la fréquence à laquelle chaque module d'acquisition doit mémoriser le signal d'entrée, et donc de s'affranchir dans une large mesure de limitations en fréquence que ceux-ci pourraient présenter. Le multiplexeur mis en oeuvre dans cette variante de l'invention est, lui aussi, susceptible d'introduire dans son signal de sortie une composante continue parasite, mais, ce décalage s'ajoutant à celui introduit par le module d'acquisition de la branche sélectionnée par le multiplexeur, il sera détecté par la première boucle de régulation et corrigé, de manière préventive, en amont du dit multiplexeur par celui des modules de décalage dont la sortie est sélectionnée.

[0009] Une autre variante de l'invention présente un dispositif tel que décrit ci-dessus, caractérisé en ce qu'il comporte un deuxième amplificateur, dont le gain est fixe, et qui est inséré entre le multiplexeur et le premier comparateur et destiné à amplifier le signal de sortie du multiplexeur.

[0010] Ce deuxième amplificateur opère une amplification du signal de sortie du multiplexeur, et donc des composantes continues parasites. Il permet ainsi d'augmenter la sensibilité de la première boucle de régulation, dans laquelle il est inséré, sans pour autant qu'il ne soit nécessaire de recourir à un comparateur de plus grande sensibilité, ce qui permet d'améliorer les performances du dispositif sans augmenter de manière significative son coût de production.

[0011] Dans un mode de réalisation préféré de l'invention, la valeur du gain du deuxième amplificateur est égale à la valeur maximale que peut prendre le gain de l'amplificateur à gain variable.

[0012] Ce choix de la valeur du gain du deuxième amplificateur assure que tout décalage introduit en amont

de l'amplificateur à gain variable qui peut être détecté à la sortie de celui-ci sera compensé par la première boucle de régulation. Un tel choix permet donc l'obtention d'un rapport performances/prix optimal.

[0013] Ainsi qu'exposé précédemment, un tel dispositif d'acquisition et d'amplification est particulièrement bien adapté au traitement de signaux vidéo. L'invention concerne donc également une caméra contenant :

- un dispositif de détection et de conversion de lumière en signaux électroniques analogiques,
- un dispositif d'acquisition et d'amplification desdits signaux conforme à la description qui précède,
- un convertisseur analogique/numérique destiné à convertir des signaux analogiques délivrés par le dispositif d'acquisition et d'amplification en signaux numériques, et
- une unité de traitement numérique destinée à recevoir et à exploiter les signaux délivrés par le convertisseur analogique/numérique, et à émettre vers le dispositif d'acquisition et d'amplification le signal de contrôle de gain.

[0014] L'invention sera mieux comprise à l'aide de la description suivante de quelques modes de réalisation, faite à titre d'exemple non-limitatif et en regard des dessins annexés, dans lesquels :

- la figure 1 est un schéma fonctionnel décrivant un dispositif d'acquisition et d'amplification selon l'invention,
- la figure 2a est un schéma fonctionnel décrivant un mode de réalisation d'un module de décalage présent dans un dispositif selon l'invention,
- la figure 2b est un schéma fonctionnel décrivant un autre mode de réalisation d'un module de décalage présent dans un dispositif selon l'invention,
- la figure 3 est un schéma fonctionnel décrivant un dispositif d'acquisition et d'amplification selon une variante de l'invention, et
- la figure 4 est un schéma fonctionnel décrivant une caméra intégrant un dispositif d'acquisition et d'amplification selon l'invention.

[0015] La figure 1 est un schéma fonctionnel partiel d'un dispositif d'acquisition et d'amplification AAM conforme à l'invention. Ce dispositif comprend :

- un module d'acquisition T/H, piloté par un signal d'horloge Ck, destiné à recevoir un signal d'entrée ES du dispositif et à le mémoriser à un instant donné, correspondant à un front actif du signal d'horloge Ck,
- un amplificateur A1, destiné à amplifier le signal mémorisé par le module d'acquisition T/H, et ayant un gain G variant en fonction d'un signal dit de contrôle de gain GC.

[0016] Ce dispositif comporte en outre un premier et un deuxième modules de décalage OM1 et OM2. Chacun de ces modules est muni d'une entrée et d'une sortie de signal, entre lesquelles il est destiné à générer une différence de potentiel dont la valeur dépend de la valeur d'un signal de commande CS1 ou CS2. Le premier module de décalage OM1 est disposé entre le module d'acquisition T/H et l'amplificateur A1, tandis que le deuxième module de décalage OM2 est disposé à la suite de l'amplificateur A1. Le dispositif d'acquisition et d'amplification AAM comporte de plus un premier et un deuxième comparateurs CMP1 et CMP2, destinés à délivrer les signaux de commande CS1 et CS2 des premier et deuxième modules de décalage OM1 et OM2. Le signal de commande CS1 est représentatif d'une différence existant entre la valeur du signal de sortie du module de décalage OM1 et une première valeur prédéterminée V1. Le signal de commande CS2 est représentatif d'une différence entre la valeur du signal de sortie de l'amplificateur A1 et une deuxième valeur prédéterminée V2. Chacun des premier et deuxième comparateurs CMP1 et CMP2 est muni d'une entrée d'autorisation recevant un signal d'autorisation EN, qui prend un état actif lorsque le signal d'entrée ES présente un niveau de référence. Divers modes d'élaboration du signal d'autorisation EN existent et sont connus de l'homme du métier.

[0017] Lorsque le signal d'entrée ES présente un niveau de référence, c'est-à-dire par exemple le niveau zéro dans un cas particulier où le signal d'entrée est un signal vidéo, un signal de sortie OS résultant de l'acquisition et de l'amplification du signal ES doit lui aussi présenter un niveau zéro. Si ce n'est pas le cas, la valeur du signal de sortie OS représente la somme des composantes continues parasites introduites par le module d'acquisition T/H, d'une part, et par l'amplificateur A1, d'autre part. Ces composantes continues parasites doivent être compensées, car la composante alternative que présente le signal d'entrée ES, en dehors des fenêtres temporelles correspondant aux niveaux de référence, sera amplifiée, puis décalée de la valeur prise par le signal de sortie OS lorsque le signal d'entrée présente un niveau de référence. Ce décalage risque de provoquer une saturation d'étages d'entrées d'organes de traitement dudit signal de sortie OS, résultant en un écrêtage et donc une perte d'information. La compensation de ce décalage est opérée sur la base des résultats des comparaisons effectuées par les premier et deuxième comparateurs CMP1 et CMP2 validées par le signal d'autorisation EN à un moment où les signaux d'entrée et de sortie de l'amplificateur A1 devraient présenter un niveau égal à zéro. Les première et deuxième valeurs prédéterminées V1 et V2 seront choisies égales à zéro si l'on souhaite détecter un décalage par rapport à un niveau de référence égal à zéro.

[0018] Dans une première boucle de régulation, tout décalage introduit par le module d'acquisition T/H est détecté par le premier comparateur CMP1 dont la sortie,

validée par le signal d'autorisation EN, délivre un signal de commande CS1 qui impose au module de décalage OM1 d'opérer un décalage de la valeur de la composante continue du signal de sortie du module d'acquisition T/H, en vue de compenser le décalage introduit par ledit module d'acquisition T/H. Dans une deuxième boucle de régulation, tout décalage introduit par l'amplificateur A1 est détecté par le deuxième comparateur CMP2 dont la sortie, validée par le signal d'autorisation EN, délivre un signal de commande CS2 qui impose au module de décalage OM2 d'opérer un décalage de la valeur de la composante continue du signal de sortie de l'amplificateur A1, en vue de compenser le décalage introduit par ledit amplificateur A1. Ainsi la somme de l'ensemble des décalages opérés au sein du dispositif est nulle, et les risques de saturation des étages d'entrée des organes de traitement qui recevront le signal de sortie OS du dispositif sont grandement limités. En effet, la composante continue dudit signal OS ayant été éliminée, ce signal ne consistera plus qu'en une composante alternative, laquelle pourra donc avoir une amplitude maximale égale à l'admissibilité des organes de traitement et véhiculer ainsi une quantité maximale d'informations.

[0019] Le dispositif d'acquisition et d'amplification comporte, dans le mode particulier de réalisation décrit par la figure 1, un deuxième amplificateur A2, dont le gain est fixe, et qui est inséré entre le premier module de décalage OM1 et le premier comparateur CMP1. Ce deuxième amplificateur A2 opère une amplification de la composante continue parasite introduite par le module d'acquisition T/H. Il permet ainsi d'augmenter la sensibilité de la première boucle de régulation, dans laquelle il est inséré, sans pour autant qu'il ne soit nécessaire de recourir à un comparateur CMP1 de plus grande sensibilité, ce qui permet d'améliorer les performances du dispositif sans augmenter de manière significative son coût de production. La valeur du gain du deuxième amplificateur A2 sera avantageusement choisie égale à la valeur maximale que peut prendre le gain de l'amplificateur à gain variable A1. Ce choix assure que tout décalage introduit en amont de l'amplificateur à gain variable A1 qui peut être détecté à la sortie de celui-ci sera compensé par la première boucle de régulation. Un tel choix permet donc l'obtention d'un rapport performances/prix optimal.

[0020] Les figures 2a et 2b décrivent deux modes de réalisation possibles des modules de décalage OMi (i=1 ou 2). D'autres modes de réalisation existent et sont connus du spécialiste. Dans le mode de réalisation décrit par la figure 2a, le signal de commande CSi actionne une pompe de charge CP qui, selon la valeur du signal de commande CSi, injecte un courant dans une capacité C ou tire un courant depuis ladite capacité, provoquant ainsi soit une augmentation, soit une diminution d'une tension ΔV présente aux bornes de cette capacité. Cette tension ΔV est soustraite à la valeur de la tension d'entrée du module de décalage OMi par un soustracteur SUB. Le module de décalage OMi génère donc en-

tre son entrée et sa sortie une différence de potentiel ΔV dont la valeur dépend de la valeur du signal de commande CSI. Ce mode de réalisation est avantageux car la capacité a un effet de lissage en tension, équivalent à un effet de moyenne, qui rend le module de décalage OMi relativement peu sensible à des variations interpestives de la valeur du signal de commande CSI, qui risqueraient de provoquer des oscillations dans la boucle de régulation dont le module de décalage OMi fait partie. Dans le mode de réalisation décrit par la figure 2b, le signal de commande CSI est filtré au moyen d'un filtre passe-bas LPF, qui peut par exemple consister en un compteur destiné à être incrémenté par des états actifs du signal CSI. La sortie numérique de ce filtre LPF est alors convertie en analogique au moyen d'un convertisseur numérique/analogique DAC, qui génère une tension ΔV , qui est soustraite à la valeur de la tension d'entrée du module de décalage OMi par un soustracteur SUB. Le module de décalage OMi génère donc entre son entrée et sa sortie une différence de potentiel ΔV dont la valeur dépend de la valeur du signal de commande CSI. Ce mode de réalisation est avantageux car le filtre passe-bas LPF a un effet de moyenne, qui rend le module de décalage OMi relativement peu sensible à des variations intempestives de la valeur du signal de commande CSI, qui risqueraient de provoquer des oscillations dans la boucle de régulation dont le module de décalage OMi fait partie. Il existe une grande quantité de modes de réalisation pour le soustracteur SUB. Il peut par exemple être réalisé sur la base d'un amplificateur opérationnel. Ces modes de réalisation sont bien connus de l'homme du métier.

[0021] La figure 3 est un schéma fonctionnel partiel d'un dispositif d'acquisition et d'amplification AAM conforme à une variante de l'invention. Dans la mesure du possible, les éléments identiques à ceux décrits dans la figure 1 ont été affectés des mêmes signes de référence afin de faciliter la compréhension de l'exposé. En outre, leur fonctionnement étant identique, il ne sera pas à nouveau développé ici. Selon cette variante de l'invention, le dispositif d'acquisition et d'amplification AAM comprend :

- N branches d'acquisition comprenant chacune un module d'acquisition T/Hi piloté par un signal d'horloge Cki, et un module de décalage OMi (pour $i=1$ à N), les N modules d'acquisition étant destinés à recevoir et à mémoriser alternativement le signal d'entrée ES du dispositif AAM, et
- un multiplexeur MX muni d'une sortie et de N entrées, chacune reliée à la sortie du module de décalage OMi de l'une des N branches d'acquisition, l'amplificateur A1 étant destiné à amplifier le signal de sortie du multiplexeur MX, le premier comparateur CMP1 étant destiné à délivrer à celui des modules de décalage OMi dont la sortie est sélectionnée par le multiplexeur MX un signal de commande CSI représentatif d'une différence existant entre la

valeur du signal de sortie du multiplexeur MX et la première valeur prédéterminée V1 lorsque le signal d'entrée ES du dispositif présente un niveau de référence.

[0022] Dans ce mode de réalisation, le multiplexeur N entrées MX est contrôlé par un mot de commande CNT codé sur P bits, avec $N=2^P$. Deux signaux d'horloges successifs Cki, Cki+1 présentent entre eux un déphasage égal à T/N , où T est une pseudo-période du signal d'entrée ES du dispositif AAM. Le signal de sortie du premier comparateur CMP1 est démultiplexé au moyen du démultiplexeur DMX, lequel est également contrôlé par le mot de commande CNT. Ceci permet d'assurer que le signal de commande CSI est bien envoyé au module de décalage OMi qui appartient à la branche d'acquisition qui a introduit dans le signal de sortie du multiplexeur MX le décalage détecté par le premier comparateur CMP1. Le décalage introduit par le multiplexeur MX lui-même est également pris en compte dans le résultat de la comparaison et compensé de manière préventive par le module de décalage OMi.

[0023] Cette variante permet de multiplier par N la fréquence d'acquisition du signal d'entrée ES du dispositif AAM, sans pour autant accroître la fréquence à laquelle chaque module d'acquisition T/Hi (pour $i=1$ à N) doit mémoriser le signal d'entrée.

[0024] La figure 4 représente très schématiquement une caméra mettant en oeuvre un dispositif d'acquisition et d'amplification. Cette caméra contient :

- un dispositif LD de détection et de conversion de lumière en signaux électroniques analogiques ES,
- un dispositif d'acquisition et d'amplification AAM desdits signaux ES, conforme à la description précédente et présentant une entrée destinée à recevoir un signal de contrôle de gain GC,
- un convertisseur analogique/numérique ADC destiné à convertir des signaux analogiques OS délivrés par le dispositif d'acquisition et d'amplification AAM en signaux numériques, et
- une unité de traitement numérique DPU destinée à recevoir et à exploiter les signaux délivrés par le convertisseur analogique/numérique ADC, et à émettre vers le dispositif d'acquisition et d'amplification AAM le signal de contrôle de gain GC.

[0025] Le signal de contrôle de gain GC élaboré par l'unité de traitement numérique DPU est tel que l'amplitude de la composante alternative du signal de sortie OS correspond à l'amplitude maximale de variation du signal de sortie numérique du convertisseur analogique/numérique. Ce signal de contrôle de gain GC sera donc amené à varier, selon les applications, une fois par image ou une fois par ligne composant cette image. La séparation des deux boucles de régulation incluses dans le module d'acquisition et d'amplification AAM permet d'attribuer à chacune de ces boucles une constante de

temps adaptée à la fréquence des corrections qu'elle doit effectuer. La première boucle de régulation pourra ainsi avoir un temps de réaction relativement long, tandis que la deuxième boucle de régulation devra avoir un temps de réaction beaucoup plus court, permettant de corriger rapidement toute modification dans la valeur du décalage introduit par l'amplificateur qui serait due à un changement de la valeur de son gain consécutif à une modification de la valeur du signal de contrôle de gain GC.

Revendications

1. Dispositif d'acquisition et d'amplification de signaux électroniques, comprenant :

- un module d'acquisition destiné à recevoir un signal d'entrée du dispositif et à le mémoriser à un instant donné,
- un amplificateur, destiné à amplifier le signal mémorisé par le module d'acquisition, et ayant un gain variant en fonction d'un signal dit de contrôle de gain,

dispositif caractérisé en ce qu'il comporte en outre :

- un premier et un deuxième modules de décalage, chacun étant muni d'une entrée et d'une sortie de signal, entre lesquelles il est destiné à générer une différence de potentiel dont la valeur dépend de la valeur d'un signal de commande, les premier et deuxième modules de décalage étant respectivement disposés entre le module d'acquisition et l'amplificateur, d'une part, et à la suite de l'amplificateur, d'autre part, et
- un premier et un deuxième comparateurs, destinés à délivrer, lorsque le signal d'entrée du dispositif présente un niveau dit de référence, les signaux de commande des premier et deuxième modules de décalage, respectivement représentatifs d'une différence existant entre la valeur du signal de sortie du premier module de décalage et une première valeur prédéterminée, d'une part, et d'une différence entre la valeur du signal de sortie de l'amplificateur et une deuxième valeur prédéterminée, d'autre part.

2. Dispositif d'acquisition et d'amplification selon la revendication 1, caractérisé en ce qu'il comporte :

- N branches d'acquisition comprenant chacune un module d'acquisition et un module de décalage, les N modules d'acquisition étant destinés à recevoir et à mémoriser alternativement le si-

gnal d'entrée du dispositif, et

un multiplexeur muni d'une sortie et de N entrées, chacune reliée à la sortie du module de décalage de l'une des N branches d'acquisition, l'amplificateur étant destiné à amplifier le signal de sortie du multiplexeur, le premier comparateur étant destiné à délivrer à celui des modules de décalage dont la sortie est sélectionnée par le multiplexeur un signal de commande représentatif d'une différence existant entre la valeur du signal de sortie du multiplexeur et la première valeur prédéterminée lorsque le signal d'entrée du dispositif présente un niveau de référence.

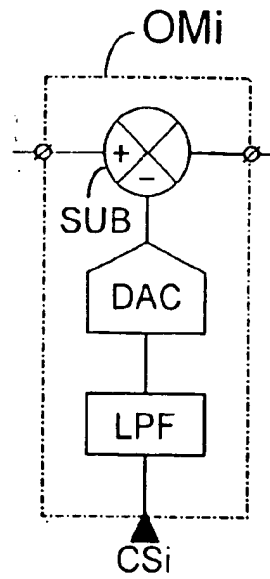
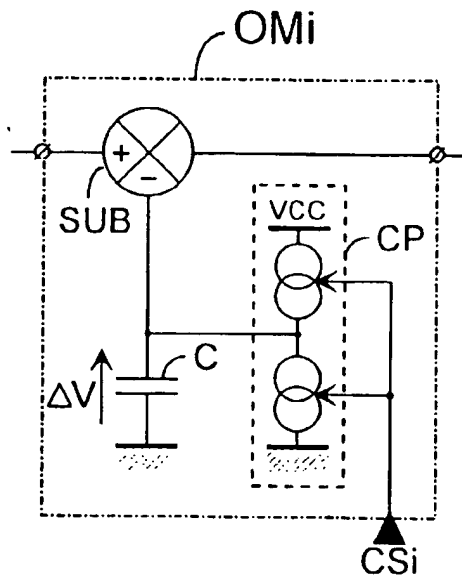
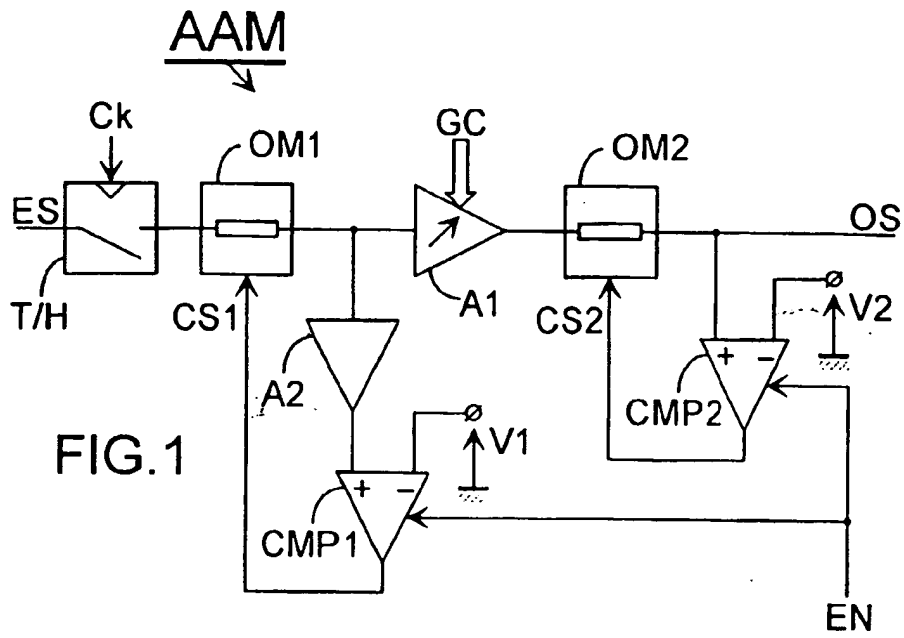
3. Dispositif d'acquisition et d'amplification selon la revendication 2, caractérisé en ce qu'il comporte un deuxième amplificateur, dont le gain est fixe, et qui est inséré entre le multiplexeur et le premier comparateur et destiné à amplifier le signal de sortie du multiplexeur.

4. Dispositif d'acquisition et d'amplification selon la revendication 3, caractérisé en ce que la valeur du gain du deuxième amplificateur est égale à la valeur maximale que peut prendre le gain de l'amplificateur à gain variable.

5. Caméra contenant :

- un dispositif de détection et de conversion de lumière en signaux électroniques analogiques,
- un dispositif d'acquisition et d'amplification desdits signaux, présentant une entrée destinée à recevoir un signal de contrôle de gain,
- un convertisseur analogique/numérique destiné à convertir des signaux analogiques délivrés par le dispositif d'acquisition et d'amplification en signaux numériques, et
- une unité de traitement numérique destinée à recevoir et à exploiter les signaux délivrés par le convertisseur analogique/numérique, et à émettre vers le dispositif d'acquisition et d'amplification le signal de contrôle de gain,

caractérisée en ce que le dispositif d'acquisition et d'amplification est conforme à la revendication 1.



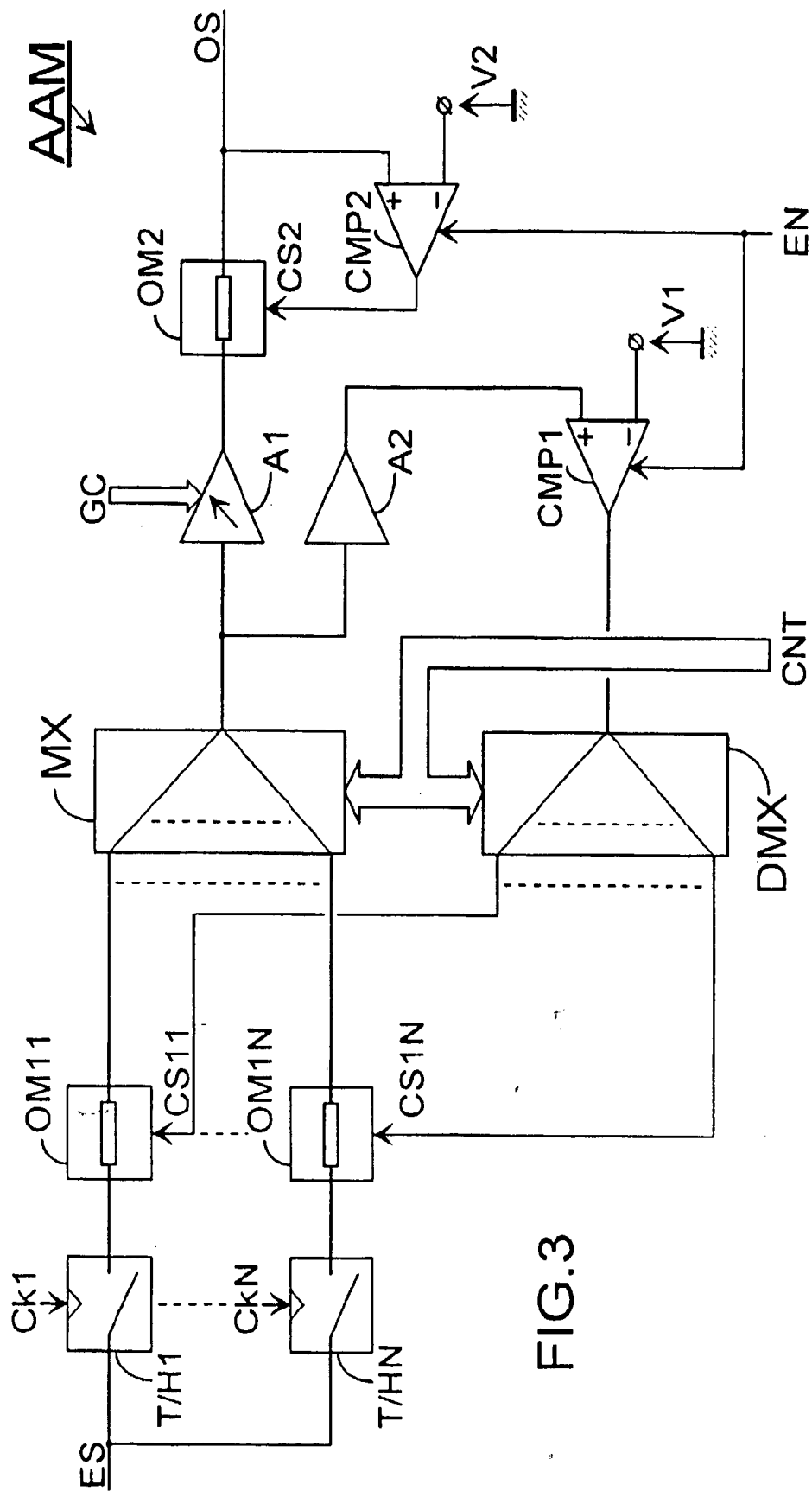


FIG.3

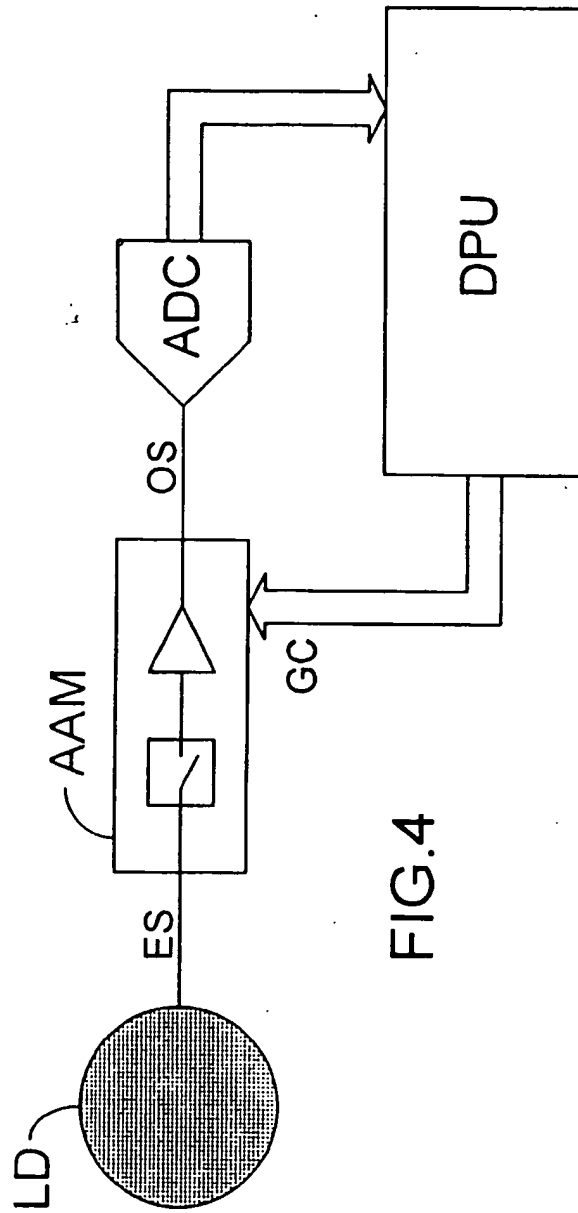


FIG.4



Office européen
des brevets

RAPPORT DE RECHERCHE EUROPEENNE

Numéro de la demande

EP 98 20 3909

DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS			
Catégorie	Citation du document avec indication, en cas de besoin, des parties pertinentes	Revendication concernée	CLASSEMENT DE LA DEMANDE (Int.Cl.6)
X	EP 0 255 274 A (SONY CORPORATION) 3 février 1988 * le document en entier * ---	1	H04N5/18 H04N5/20
Y	US 5 153 929 A (ITAGAKI H.) 6 octobre 1992 * colonne 3, ligne 51 - colonne 7, ligne 28 * ---	1,2,5	
Y	US 5 519 441 A (GUSMANO D. ET AL) 21 mai 1996 * colonne 13, ligne 45 - colonne 18, ligne 53 * ---	1,2,5	
A	US 3 970 777 A (BRADFORD R. ET AL) 20 juillet 1976 * le document en entier * ---	1,5	
A	US 4 410 876 A (SAWAGATA K.) 18 octobre 1983 * le document en entier * ---	1	
A	US 5 121 117 A (RABII K.) 9 juin 1992 * le document en entier * ---	1	DOMAINES TECHNIQUES RECHERCHES (Int.Cl.6)
A	US 5 157 493 A (HAMON J. ET AL) 20 octobre 1992 * le document en entier * ---	1	H04N H03M
A	EP 0 462 804 A (VICTOR COMPANY OF JAPAN) 27 décembre 1991 * le document en entier * ---	1	
A	US 4 831 378 A (BAARS N. ET AL) 16 mai 1989 * le document en entier * ---	1	
Le présent rapport a été établi pour toutes les revendications			
Lieu de la recherche LA HAYE		Date d'achèvement de la recherche 11 mars 1999	Examineur Verschelden, J
CATEGORIE DES DOCUMENTS CITES X : particulièrement pertinent à lui seul Y : particulièrement pertinent en combinaison avec un autre document de la même catégorie A : arrière-plan technologique O : divulgation non-écrite P : document intercalaire T : théorie ou principe à la base de l'invention E : document de brevet antérieur, mais publié à la date de dépôt ou après cette date D : cité dans la demande L : cité pour d'autres raisons & : membre de la même famille, document correspondant			

EPC FORM 1503 03/82 (P/C/C2)



Office européen
des brevets

RAPPORT DE RECHERCHE EUROPEENNE

Numéro de la demande
EP 98 20 3909

DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS			
Catégorie	Citation du document avec indication, en cas de besoin, des parties pertinentes	Revendication concernée	CLASSEMENT DE LA DEMANDE (Int.Cl.6)
A	US 5 371 552 A (BRUMMETTE S. ET AL) 6 décembre 1994 * le document en entier *	1	
A	EP 0 714 169 A (SGS-THOMSON MICROELECTRONICS S.A.) 29 mai 1996 * le document en entier *	1	
A	US 5 410 366 A (HOSTETLER K.) 25 avril 1995 * le document en entier *	1	
			DOMAINES TECHNIQUES RECHERCHES (Int.Cl.6)
Le présent rapport a été établi pour toutes les revendications			
Lieu de la recherche LA HAYE		Date d'achèvement de la recherche 11 mars 1999	Examineur Verschelden, J
CATEGORIE DES DOCUMENTS CITES		T : théorie ou principe à la base de l'invention E : document de brevet antérieur, mais publié à la date de dépôt ou après cette date D : cité dans la demande L : cité pour d'autres raisons & : membre de la même famille, document correspondant	
X : particulièrement pertinent à lui seul Y : particulièrement pertinent en combinaison avec un autre document de la même catégorie A : arrière-plan technologique O : divulgation non-écrite P : document intercalaire			

EPO FORM 1503 03.82 (P04C02)

**ANNEXE AU RAPPORT DE RECHERCHE EUROPEENNE
RELATIF A LA DEMANDE DE BREVET EUROPEEN NO.**

EP 98 20 3909

La présente annexe indique les membres de la famille de brevets relatifs aux documents brevets cités dans le rapport de recherche européenne visé ci-dessus.
Lesdits membres sont contenus au fichier informatique de l'Office européen des brevets à la date du
Les renseignements fournis sont donnés à titre indicatif et n'engagent pas la responsabilité de l'Office européen des brevets.

11-03-1999

Document brevet cité au rapport de recherche	Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
EP 255274 A	03-02-1988	JP 2536484 B	18-09-1996
		JP 63027166 A	04-02-1988
		DE 3788685 D	17-02-1994
		DE 3788685 T	11-05-1994
		KR 9615010 B	23-10-1996
		US 4751577 A	14-06-1988
US 5153929 A	06-10-1992	JP 3285459 A	16-12-1991
US 5519441 A	21-05-1996	BR 9402608 A	20-06-1995
		CA 2125055 A	02-01-1995
		EP 0632644 A	04-01-1995
		EP 0862320 A	02-09-1998
		JP 7074953 A	17-03-1995
US 3970777 A	20-07-1976	AUCUN	
US 4410876 A	18-10-1983	JP 1334172 C	28-08-1986
		JP 53040211 A	12-04-1978
		JP 60058629 B	20-12-1985
		AT 366530 B	26-04-1982
		AT 690277 A	15-08-1981
		CA 1108298 A	01-09-1981
		DE 2743474 A	30-03-1978
		FR 2365916 A	21-04-1978
		GB 1558699 A	09-01-1980
		NL 7710552 A,B,	29-03-1978
US 5121117 A	09-06-1992	AUCUN	
US 5157493 A	20-10-1992	FR 2652473 A	29-03-1991
		DE 69027568 D	01-08-1996
		DE 69027568 T	21-11-1996
		EP 0419341 A	27-03-1991
		ES 2090112 T	16-10-1996
		JP 3145287 A	20-06-1991
EP 462804 A	27-12-1991	JP 4049780 A	19-02-1992
US 4831378 A	16-05-1989	FR 2606956 A	20-05-1988
		DE 3782013 A	05-11-1992
		EP 0271936 A	22-06-1988
		JP 2790280 B	27-08-1998
		JP 63136719 A	08-06-1988
		KR 9615211 B	01-11-1996

EPO FORM P4460

Pour tout renseignement concernant cette annexe : voir Journal Officiel de l'Office européen des brevets, No.12/82

**ANNEXE AU RAPPORT DE RECHERCHE EUROPEENNE
RELATIF A LA DEMANDE DE BREVET EUROPEEN NO.**

EP 98 20 3909

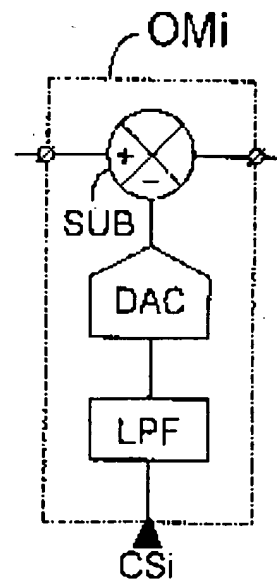
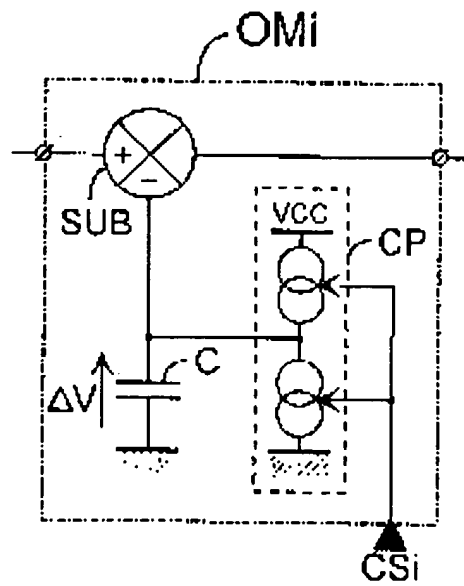
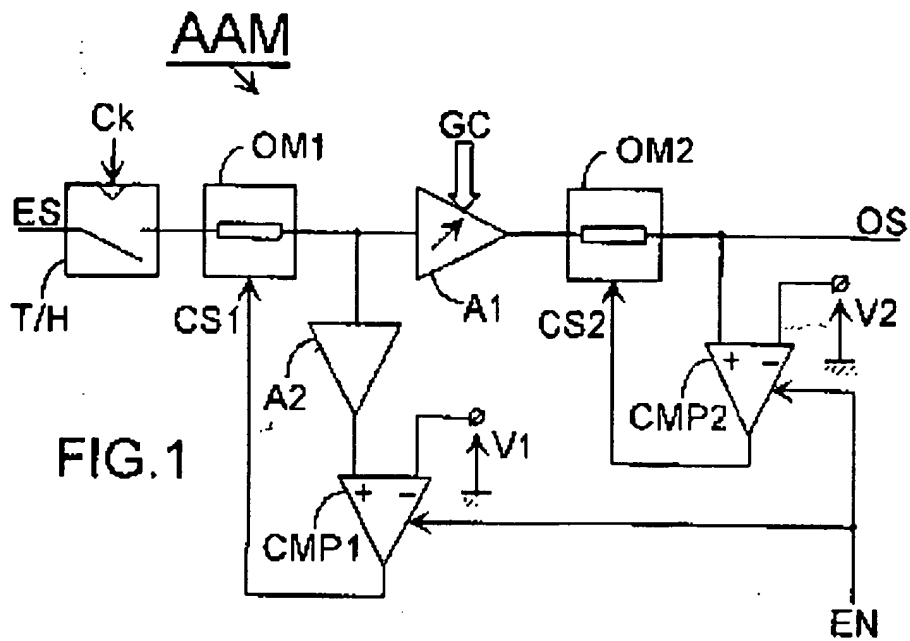
La présente annexe indique les membres de la famille de brevets relatifs aux documents brevets cités dans le rapport de recherche européenne visé ci-dessus.
Lesdits membres sont contenus au fichier informatique de l'Office européen des brevets à la date du
Les renseignements fournis sont donnés à titre indicatif et n'engagent pas la responsabilité de l'Office européen des brevets.

11-03-1999

Document brevet cité au rapport de recherche	Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
US 5371552 A	06-12-1994	AUCUN	
EP 714169 A	29-05-1996	FR 2727595 A	31-05-1996
		JP 8228303 A	03-09-1996
		US 5731771 A	24-03-1998
US 5410366 A	25-04-1995	AUCUN	

EPO FORM P0480

Pour tout renseignement concernant cette annexe : voir Journal Officiel de l'Office européen des brevets, No.12/82



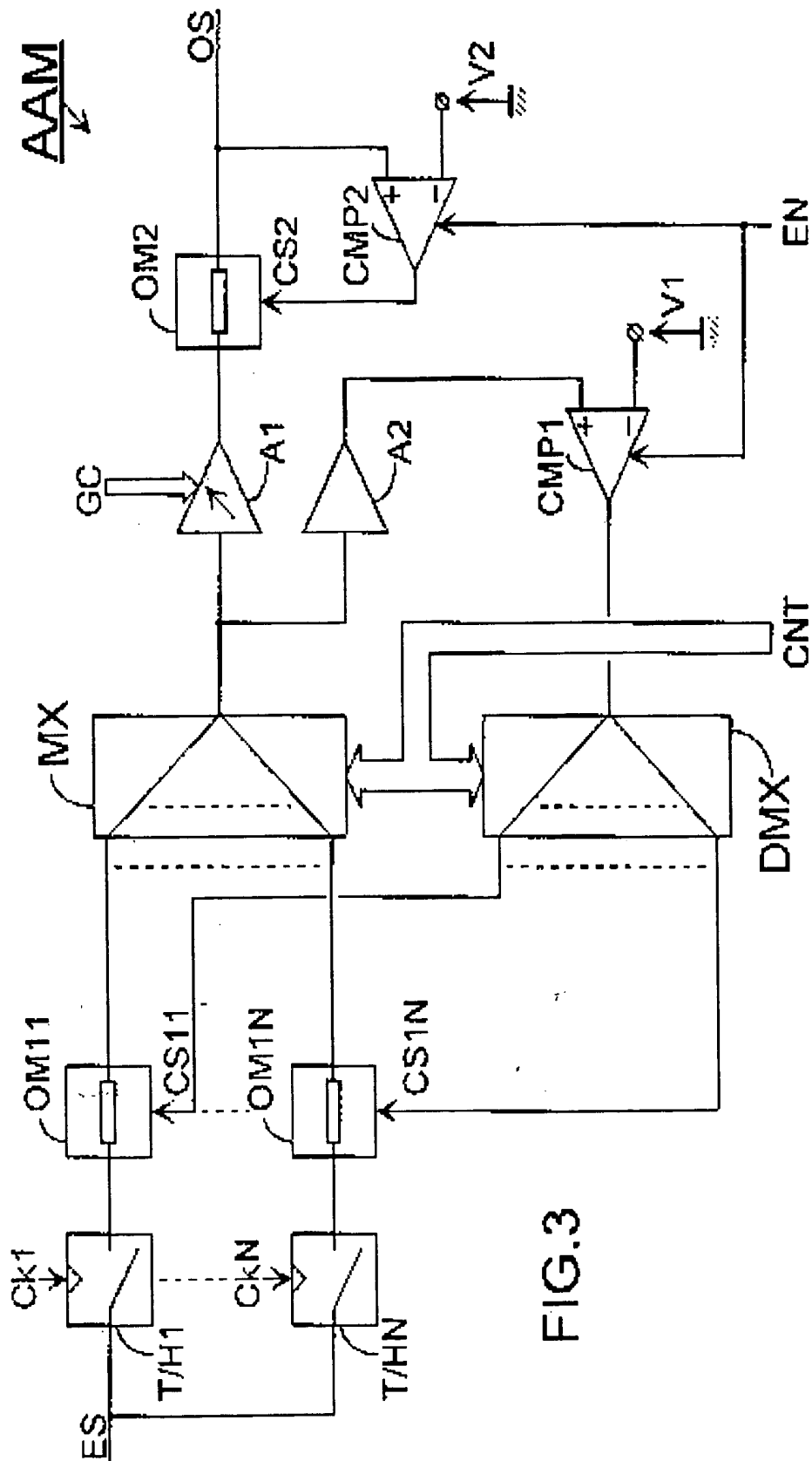


FIG.3

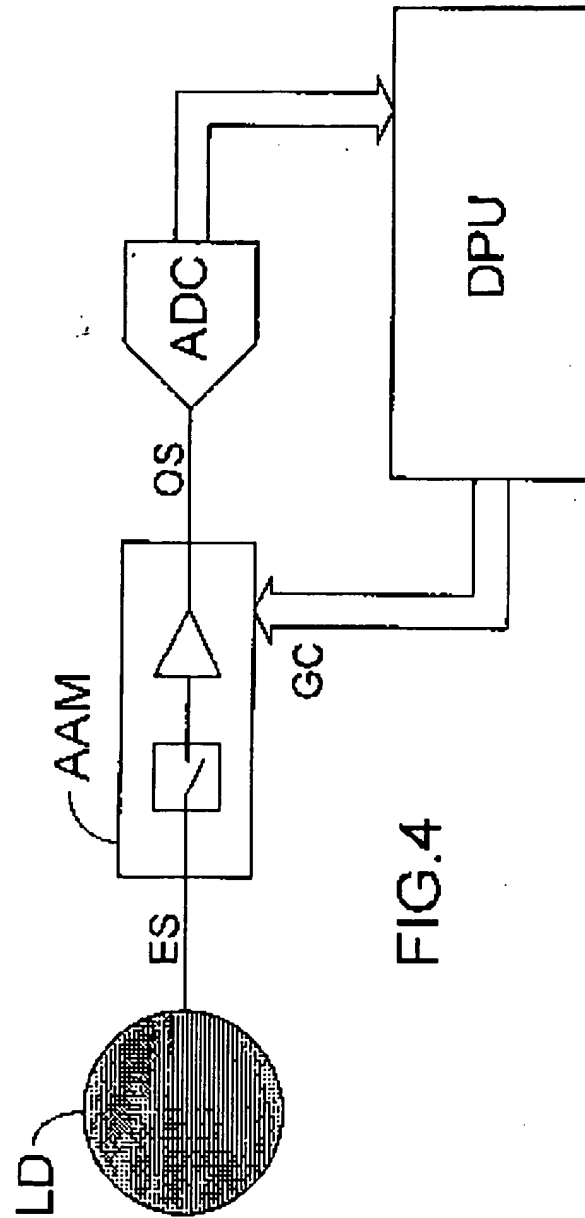


FIG.4

THIS PAGE BLANK (USPTO)

RECEIVED AUG 23 2001